

# Hackathon-lösning

---

*En fullständig, kommenterad referens-sketch för tjuvlarmet.*

## När du ska titta hit

Den här bilagan innehåller en **fullständig körbar** version av hackathon-koden. Den finns här av två skäl:

1. **Om du fastnar hopplöst under hackathonen** och kursledaren redan har hjälpt tre gånger, så att du inte blockeras av en bug som inte är pedagogiskt värdefull att lösa.
2. **Som referens efter kursen** när du vill bygga vidare eller när du lägger en gammal sketch åt sidan och vill återvända.

**Titta inte hit för tidigt.** Halva värdet av hackathonen är att brottas med integrationen själv. Att läsa svaret innan du provat är som att titta på baksidan av ett korsord innan du försökt.

## Regler för larmet (repeterade)

1. **Knappen** på pin 9 togglar `larmPaslaget` med edge-detection.
2. Om **larmet är på och tilt-sensorn är lutad** → buzzern tjuver och RGB-LED blinkar rött.
3. Om **larmet är av och fotocellen läser under en tröskel** → RGB-LED tänds mjukt som stämningsljus.
4. Annars → allt är tyst och mörkt.

## Komplett sketch

```
// — Pin-tilldelning —————  
const int knappPin = 9; // Modul 3 - digital in
```

```

const int tiltPin    = 2;    // Modul 4 – digital in
const int ldrPin    = A0;    // Modul 4 – analog in
const int buzzerPin = 12;    // Modul 3 – digital out
const int ledR      = 6;    // Modul 2 – PWM out
const int ledG      = 5;    // Modul 2 – PWM out
const int ledB      = 3;    // Modul 2 – PWM out

// — Tröskel för fotocellen —————
// Kalibrera själv i Serial Monitor. Låg siffra = mörkt.
const int morkTroskel = 300;

// — Tillståndsvariabler (globala, lever mellan loopar) —
bool larmPaslaget = false;
int lastKnappState = HIGH; // HIGH = släppt (INPUT_PULLUP)

// — Hjälpfunktion för att skriva RGB —————
void sattFarg(int r, int g, int b) {
  analogWrite(ledR, r);
  analogWrite(ledG, g);
  analogWrite(ledB, b);
}

// — SETUP —————
void setup() {
  Serial.begin(9600);
  pinMode(knappPin, INPUT_PULLUP);
  pinMode(tiltPin, INPUT_PULLUP);
  pinMode(buzzerPin, OUTPUT);
  pinMode(ledR, OUTPUT);
  pinMode(ledG, OUTPUT);
  pinMode(ledB, OUTPUT);

  Serial.println("Larmet startat. Larm av som default.");
}

// — LOOP —————
void loop() {
  // 1. LÄS INPUTS
  int knappState = digitalRead(knappPin);
  bool tiltLutad = (digitalRead(tiltPin) == LOW);
  delay(50); // debounce tilt – kulan bouncar i hylsan
  int ljus      = analogRead(ldrPin);

  // 2. EDGE-DETECTION för knappen (toggla larmläget)
  if (knappState == LOW && lastKnappState == HIGH) {
    larmPaslaget = !larmPaslaget;
    Serial.print("Larm nu ");
    Serial.println(larmPaslaget ? "PÅ" : "AV");
  }
  lastKnappState = knappState;

  // 3. BESTÄM VAD SOM SKA HÄNDA
  if (larmPaslaget && tiltLutad) {

```

```
// LARM AKTIVT + RÖRT → tjut + rött blink
digitalWrite(buzzerPin, HIGH);
sattFarg(255, 0, 0);
delay(100);
digitalWrite(buzzerPin, LOW);
sattFarg(0, 0, 0);
delay(100);
} else if (!larmPaslaget && ljus < morkTroskel) {
// LARM AV + MÖRKET → stämningsljus (mjukt varmt)
digitalWrite(buzzerPin, LOW);
sattFarg(120, 60, 20);
} else {
// TYST OCH MÖRKET
digitalWrite(buzzerPin, LOW);
sattFarg(0, 0, 0);
}

// 4. Kort paus mot kortkrets-looping
delay(10);
}
```

## Rad-för-rad-förklaring

### PIN-TILLDELNING (RAD 2–8)

Alla pin-nummer samlade överst i filen. `const int` så de inte kan råka ändras. Den här bara-deklarations-stilen är standard bland Arduino-sketchar — allt läsbart från toppen, inga magiska siffror gömda i mitten av koden.

### MORKTROSKELE (RAD 12)

`300` är en gissning. Du ska kalibrera själv med Serial Monitor. Lämna värdet som en `const int` i toppen så du enkelt kan ändra det utan att leta genom hela filen.

### LASTKNAPPSTATE (RAD 16)

Startas på `HIGH` eftersom `INPUT_PULLUP` gör att en **släppt** knapp läses som `HIGH`. Om du startar på `LOW` kan edge-detection tro att knappen var tryckt första loopen och togglar larmet direkt.

### NAMING-SKIFTE MOT MODUL 3

I Modul 3:s slides och ”Bygg från minnet” hette variablerna `state` och `lastState`. Här i hackathon-koden står det `knappState` och `lastKnappState`. Anledningen är att Bilaga D läser flera tillstånd (knapp, tilt, ljus) i samma loop — då är `state` för otydligt. När du själv skriver hackathon-koden kan du behålla `state` / `lastState` om du bara har en knapp; namnen är bara etiketter, mönstret är detsamma.

**SATTFARG() HJÄLPFUNKTION (RAD 19–23)**

Att skriva `analogWrite(ledR, ...)` + `analogWrite(ledG, ...)` + `analogWrite(ledB, ...)` på varje rad blir tröttsamt. En funktion som tar tre tal och skriver dem i en svep är både kortare och lättare att läsa. `sattFarg(255, 0, 0)` betyder ”helt rött”. Det är det första ”egenskrivna” verktyget i koden. Du kunde klarat dig utan, men det **gör koden läsbar**. Det är i princip vad programmering i större skala handlar om — att skapa små, tydliga verb för vad du vill göra.

**EDGE-DETECTION (RAD 46–51)**

Samma mönster som i Modul 3: **agera bara när knappen just nu övergår från HIGH till LOW**. Utan detta skulle larmet togglas 100+ gånger per tryckning, och värdet skulle vara slumpmässigt vid släpp.

`larmPaslaget ? "PÅ" : "AV"` är en kort ternär if — ”om larmPaslaget, använd ’PÅ’, annars ’AV’”. En rad istället för fyra.

**TRE GRENAR AV IF/ELSE (RAD 55–73)**

Den första grenen har en liten detalj värd att notera: den alternerar mellan rött och svart med `delay(100)` — det är hur blink skapas inne i ett `loop`-varv. Varje gång loopen kommer tillbaka till den här grenen, kör det ett fullt blink-cykel på 200 ms.

Det betyder att knapptrycket inte reagerar förrän **efter** en blink-cykel. 200 ms är knappt märkbart för en människa, men om du vill att larmet ska svara snabbare på knappen kan du göra blinkningen med `millis()` istället för `delay()`. Det är en ren utökning — ingår inte i kursen men finns i alla online-tutorials under sökordet ”non-blocking Arduino”.

**DELAY(10) SIST (RAD 77)**

En liten paus mellan loop-varv. Gör att Arduinon inte snurrar CPU:n på tomgång. Tio millisekunder är kort nog att interaktionen känns omedelbar men tillräckligt för att knappens studs lägger sig innan nästa läsning.

## Varianter att prova

**VARIATION 1 — DUBBELT PIP VID LARM PÅ/AV**

Istället för att bara ändra `larmPaslaget` tyst, låt buzzern säga till med ett kort pip:

```
if (knappState == LOW && lastKnappState == HIGH) {
  larmPaslaget = !larmPaslaget;

  // Pip-bekräftelse
  digitalWrite(buzzerPin, HIGH);
  delay(50);
  digitalWrite(buzzerPin, LOW);
  if (!larmPaslaget) {
    delay(50);
  }
}
```

```

    digitalWrite(buzzerPin, HIGH);
    delay(50);
    digitalWrite(buzzerPin, LOW);
  }
}

```

Ett pip = larm på, två pip = larm av. Bekräftar aktiveringen utan att säga något.

### VARIATION 2 — HYSTERES PÅ MÖRKERTRÖSKELN

Ett problem: om ljus ligger precis på `morkTroskel = 300`, kan värdet darra mellan 299 och 301 och lampan blinkar av och på. Lösningen är två olika trösklar — en för att tända, en för att släcka:

```

const int tandVid = 280;
const int slackVid = 320;

// Statisk variabel som behåller sitt värde mellan loopar
static bool stamningslampaPa = false;

if (ljus < tandVid) {
  stamningslampaPa = true;
} else if (ljus > slackVid) {
  stamningslampaPa = false;
}
// (lampan behåller sitt senaste tillstånd när ljus är mellan trösklarna)

if (stamningslampaPa) {
  sattFarg(120, 60, 20);
} else {
  sattFarg(0, 0, 0);
}

```

`static` betyder att variabeln behåller sitt värde mellan loop-varv trots att den är lokal. Det är ett alternativ till global `bool stamningslampaPa`; längst upp.

Hysteres är konceptet att två trösklar (tänd, släck) ligger olika, så att systemet inte oscillerar på gränsen.

### VARIATION 3 — FADE-IN PÅ STÄMNINGS LJUS

Istället för att LED-en bara **tänds** när det blir mörkt, låt den långsamt tona upp. Detta kräver en lokal `int`-variabel som minns nuvarande ljusstyrka mellan loop-varv:

```

static int stamningsStyrka = 0;

if (!larmPaslaget && ljus < morkTroskel) {
  if (stamningsStyrka < 120) stamningsStyrka++;
} else {
  if (stamningsStyrka > 0) stamningsStyrka--;
}

```

```
analogWrite(ledR, stanningsStyrka);  
analogWrite(ledG, stanningsStyrka / 2);  
analogWrite(ledB, stanningsStyrka / 6);
```

Varje loop-varv justerar styrkan med 1. Över 120 loop-varv (ca 1,2 sekunder vid `delay(10)`) tonar LED:en från 0 till 120. Mjukare beteende, inget hopp.

## Sista rådet

Om du använder den här koden rakt av: **skriv om den för hand**. Inte för att den här versionen är dålig, utan för att du lär dig genom att skriva. En Arduino-bok med 500 sidor är inte lika mycket värd som 200 rader kod du skrivit själv från minnet.

Och om något här känns onödigt komplicerat — **skit i det**. En fungerande enkel lösning är värt hundra eleganta som inte kompilerar.